

```

0001 // Linear small amplitude wave theory - deep water
0002 // Canal fermé des 2 côtés - agitation
0003 clf()
0004 option=2 //1 pour propagation vers la droite, -1 pour propagation vers la gauche
0005 // 2 pour agitation
0006
0007 LONG=10; // longueur du canal
0008 a=0.1; // amplitude de l'onde
0009
0010 b=get("current_axes");
0011 b.data_bounds=[0,-1;10,0.6];
0012 f=get("current_figure") //get the handle of the current figure :
0013 //if none exists, create a figure and return the corresponding handle
0014 f.figure_position
0015 f.figure_size=[1500,400]
0016 c=b.children
0017 // fixer la couleur du champ de vecteur à "blanc"
0018 f=gcf()
0019 f.color_map=wintercolormap(32)
0020 titre='Agitation d'une houle de faible amplitude - théorie linéaire : '
0021 title(titre,'position',[0.5 0.5],'fontsize',3)
0022
0023 function r=dispersion(k, sigma, g, h)
0024     r=sigma^2/(g*tanh(k*h))-k
0025 endfunction
0026 g=9.81 // gravite
0027 T=1; // période de l'onde
0028 h=1; //profondeur d'eau
0029 sigma=2*pi/T
0030 // résolution de l'équation de dispersion
0031 k1=(sigma^2)/2*g;
0032 k2=sqrt(sigma^2/(g*h))
0033 delta=dispersion(k1,sigma,g,h)
0034 if(delta<0) then kmin=k1;kmax=k2;
0035 else kmin=k2;kmax=k1;
0036 end
0037 while abs(delta)>0.0001
0038     k=(kmin+kmax)/2;
0039     delta=dispersion(k,sigma,g,h)
0040     if(delta<0) then kmin=k;
0041     elseif(delta>0) then kmax=k;
0042     end,
0043 end
0044
0045 if option<>2 then k=option*k; end
0046 x=0:0.1:LONG //discrétisation suivant x
0047 sigma=2*pi/T // fréquence
0048 agksursigma=a*g*k/sigma
0049 //couleurs des aires des courbes
0050 id1=color('white')
0051 id2=color(0,191,255)
0052 xvect=[1 2 3 4 5 6 7 8 9 ];yvect=[-0.9:0.2:-0.2]
0053 fx=zeros(9,4);fx1=fx;fx2=fx;fy=fx;fy1=fx;fy2=fx
0054 //=====
0055 function [fx, fy]=vitesse(k, d, agksursigma, t, xvect, yvect, sigma)
0056     fvarx=agksursigma*(cos(k*xvect-sigma*t))
0057     fvary=agksursigma*(sin(k*xvect-sigma*t))
0058     fprofx=cosh(k*(yvect+d))/cosh(k*d)
0059     fprofy=sinh(k*(yvect+d))/cosh(k*d)
0060     fx=fvarx'*fprofx
0061     fy=fvary'*fprofy
0062 endfunction
0063 //=====
0064 i=0
0065 //boucle en temps
0066 for t=0:0.05:1
0067     i=i+1
0068     if i<>1 then yprec=y; end
0069     y=a*cos(k*x-sigma*t)
0070     if option==2 then y=y+a*cos(-k*x-sigma*t); end // agitation
0071     if i==1 then yprec=y; end
0072     xfpolys([x',LONG;0],[yprec';-1;-1],[id1])
0073     plot(x',yprec','w')

```

```

0074     xfpolys([x';LONG;0],[y';-1;-1],[id2])
0075     deltat=max(y,yprec)
0076     num=string(t)
0077     xpause(1000);
0078
0079     title(titre+num+' sec', 'position',[0.5 0.5],'fontsize',3)
0080
0081     plot2d(x',y')
0082 // dessin des vecteurs vitesse
0083
0084     select option
0085     case -1 then
0086         [fx2, fy2]=vitesse(k,h,agksursigma,t,xvect,yvect,sigma)
0087     case 1 then
0088         [fx1, fy1]=vitesse(k,h,agksursigma,t,xvect,yvect,sigma)
0089
0090     else
0091         [fx1, fy1]=vitesse(k,h,agksursigma,t,xvect,yvect,sigma)
0092         [fx2, fy2]=vitesse(-k,h,-agksursigma,t,xvect,yvect,sigma)
0093     end
0094     fx=fx1+fx2;fy=fy1+fy2
0095     flechmax=0.3
0096     xvect(10)=20;fx(10,:)=flechmax;fy(10,:)=flechmax;
0097
0098     b=get("current_axes");
0099     b.data_bounds=[0,-1;10,0.6];
0100     b.auto_scale="off"
0101
0102     champ(xvect',yvect',fx,fy,arfact=1)
0103
0104     //GIF export
0105     xs2gif(0,'houle3_'+string(i)+'.gif');
0106
0107     // longueur des vecteurs vitesse
0108     lv=sqrt(fx.*fx+fy.*fy)
0109     //delete()
0110
0111 end

```